

6 年 生		中 学 生		
四 月	開 講 式			
	<ul style="list-style-type: none"> ・会長あいさつ ・案内 (ロボチャレ・チャレコン) 		<ul style="list-style-type: none"> ・クラブのきまり ・カリキュラム (学年に分かれて) 	
	道具の安全な使い方を学ぶ (学年ごとローテーション) (糸鋸) ↔ (ボール盤) ↔ (はんだごて)			
	○正しい図面の描き方 ・完成度高い作品を作るには、図面が正確でなければいけないことを学ぶ	○電気工作：LED点灯キット配線 ・高機能ICを活用した回路図から実際の配線を学ぶ	四 月 マイコン基礎 ・機器・電源接続と仕組みの概要を知る ・プログラミングの基礎を学ぶ	五 月 マイコン応用1 (テストの制作) ★ ・拡張ボードの機能 (端子拡張) を学ぶ ・デモプログラムの実装・動作確認 ・電圧をV表示するための改造 ・サーボモータを活用した電圧表示を学ぶ
五 月	○電気工作：Hブリッジ回路 ★ ・電気回路のしくみを学ぶ			
六 月	○創作自由作品づくり ・生活の中で便利な機能・構造がある ・自然環境を考える ・独創性・着想が優れている		創作自由作品作り ・生活の中で便利な機能・構造がある ・自然環境を考える ・独創性・着想が優れている	
九 月	○機械工作：ロボットキット組立 ★ ・5月の学習を基にキットを組み立てる ・クランク機構を学ぶ (回転運動→直進運動)		マイコン応用2 (ダンスロボット) ★ ・拡張ボードの機能 (DCモータ駆動) ・2輪走行体の制作 ・デモプログラムの実装・動作確認 ・独創的な動きの工夫 (ハード・ソフト)	
安城創意くふう展・合同作品展 ・展示作品からよいところを学び、自分の作品に生かす ・展示品：課題と創作自由と科学の夢絵画				
勉強会 (自由参加)				
十 月	創作自由作品作り ・生活の中で便利な機能・構造がある ・自然環境を考える ・独創性・着想が優れている		十 月 マイコン応用3 (環境センシングとロボット制御) ★ ・赤外線センサによる明るさ・距離計測 ・環境計測を活用した2輪走行体の工夫	
十 二 月		創作自由作品作り ・生活の中で便利な機能・構造がある ・自然環境を考える ・独創性・着想が優れている		
一 月	○機械工作：ロボットキット組立 ★ ・クランク機構を学ぶ (回転運動→直進運動)		マイコン応用4 (環境センシングとロボット制御) ・赤外線センサによる明るさ・距離計測 ・環境計測を活用した2輪走行体の工夫	
合同作品展 ・作品からよいところを学び、自分の作品に生かす				
勉強会 (自由参加)				
二 月	ミ ニ 競 技 会 ・クランクマシン+Hブリッジ回路、クランク機構のメカニズムを再確認し、臨む		・環境計測を活用した2輪走行体による競技大会・デモンストレーション	
閉 講 式 ・会長あいさつ ・表彰式 (ポイント上位者・ミニ競技会優秀者 (学年ごと))				

- ・会場：6年・中学→へきしんギャラクシープラザ
- ・時間：6年・中学→午前9：10～11：30 午後1：10～3：30
- ・持物：筆記用具 工具一式 発明ノート ※各月に必要な持物は、教室で連絡